

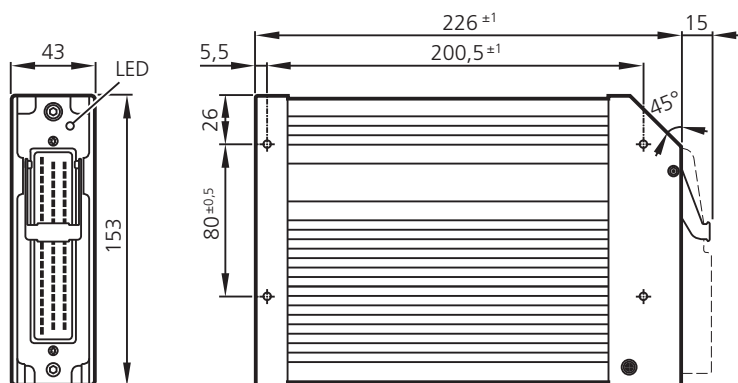
CR0505

Mobilsteuerung
ClassicController

2. CAN-Schnittstelle
für Gateway-Funktion
gemäß SAE J 1939

Programmierung
nach IEC 61131-3

Betriebsspannung
10...32 V DC



Technische Daten

Gehäuse

Maße (H x B x T)

Montage

Anschluss

Gewicht

Gehäuse-/Lagertemperatur

Schutzart

Ein-/Ausgangskanäle
gesamt

Eingänge

mögliche Konfigurationen

*) nur positive Gebersignale diagnosefähig

Ausgänge

mögliche Konfigurationen

Abkürzungen

A = analog
B_H = binär High-Side
B_L = binär Low-Side
FRQ/CYL = Frequenzeingänge
I_H = Impuls High-Side
I_L = Impuls Low-Side
PWM = Pulsweitenmodulation
PWM_I = strom geregelter Ausgang
%IWx = IEC-Adresse für analogen Eingang
%IX0.xx = IEC-Adresse für binären Eingang
%QX0.xx = IEC-Adresse für binären Ausgang

Steuerung als Black-Box-System

zur Realisierung eines zentralen oder dezentralen Systemaufbaus

geschlossenes, abgeschirmtes Metallgehäuse mit Flanschbefestigung

153 x 226 x 43 mm

Schraubbefestigung mit 4 Stk. M5xL nach DIN 7500 bzw. DIN 7984
Einbaulage waagrecht liegend oder senkrecht stehend auf Montagewand

1 Anschlussstecker 55-polig, verriegelt, verpolsicher, Typ AMP oder Framatome
Kontakte AMP-Junior-Timer, Crimp-Anschluß 0,5/2,5 mm²

1,2 kg

–40...85 °C (lastabhängig) / –40...85 °C

IP 67 (bei gestecktem Stecker mit Einzeladerabdichtung, z.B. EC2084)

max. 24 (die zur Verfügung stehende Anzahl ist abhängig
von der Anschlussbelegung und der Konfiguration der Steuerung)

max. 24 (entspr. 0 Ausgänge)

Anzahl	Signal	Ausführung	
8 oder	digital analog	für positive Gebersignale, diagnosefähig 0...10/32 V DC, 0/4...20 mA oder ratiometrisch	B _L A
8	digital	für positive Gebersignale	B _L
4 oder	digital Frequenz	für positive Gebersignale, diagnosefähig max. 50 kHz	B _L I _L
4 oder	digital Frequenz	für positive/negative Gebersignale, diagnosefähig* max. 1 kHz	B _{L/H} I _L

max. 8 (entspr. 16 Eingänge)

Anzahl	Signal	Ausführung	
8 oder oder	digital PWM strom geregelt	plusschaltend (High-Side), diagnosefähig PWM-Frequenz 20...250 Hz 0,1...4 A	B _H PWM PWM _I



CR0505	Technische Daten																		
Betriebsspannung U_B	10...32 V DC																		
Überspannung Unterspannungserkennung Unterspannungsabschaltung	36 V für $t \leq 10$ s bei $U_B \leq 10$ V bei $U_B \leq 8$ V																		
Stromaufnahme	≤ 160 mA (ohne externe Last bei 24 V DC)																		
CAN Schnittstelle 1 Baudrate Kommunikationsprofil	CAN Interface 2.0 B, ISO 11898 50 kBit/s...1 MBit/s (Default 125 kBit/s) CANopen, CiA DS 301 Version 4, CiA DS 401 Version 1.4																		
Node-ID (CANopen)	hex 7F (= dez 127)																		
CAN Schnittstelle 2 Baudrate Kommunikationsprofil	CAN Interface 2.0 A/B, ISO 11898 50 kBit/s...1 MBit/s (Default 125 kBit/s) SAE J 1939 oder freies Protokoll																		
Serielle Schnittstelle Baudrate Topologie Protokoll	RS-232 C 9,6 / 19,2 / 28,8 / 38,4 / 57,6 kBit/s (Default 57,6 kBit/s) point-to-point (max. 2 Teilnehmer); Master-Slave-Verbindung Vordefiniertes ifm-Protokoll (INTELHEX)																		
Prozessor	CMOS-Microcontroller 16 Bit C167CS Taktfrequenz 20/40 MHz																		
Geräteüberwachung	Unterspannungsüberwachung Watchdogfunktion Checksummenprüfung für Programm und System Übertemperaturüberwachung																		
Prozessüberwachungskonzept	Zweiter Abschaltweg für jeweils 4 Ausgänge über Überwachungsrelais, nach EN 954																		
Physikalischer Speicher	Flash: 2 MByte RAM: 256 kByte Remanenter Speicher: 32 kByte																		
Speicheraufteilung	siehe Systemhandbuch www.ifm.com → Datenblattsuche → CR0505 → weitere Informationen																		
Status-Anzeige	Dreifarben-LED (R/G/B)																		
Betriebszustände (Status-LED)	<table><tr><th>LED-Farbe</th><th>Zustand</th><th>Beschreibung</th></tr><tr><td>–</td><td>Aus</td><td>keine Betriebsspannung</td></tr><tr><td>Gelb</td><td>1 x Ein</td><td>Initialisierung oder Reset Checks</td></tr><tr><td>Grün</td><td>5 Hz</td><td>kein Betriebssystem geladen</td></tr><tr><td>Grün</td><td>2,0 Hz Ein</td><td>Run Stop</td></tr><tr><td>Rot</td><td>2,0 Hz Ein</td><td>Run mit Fehler Fatal Error oder Stop mit Fehler</td></tr></table>	LED-Farbe	Zustand	Beschreibung	–	Aus	keine Betriebsspannung	Gelb	1 x Ein	Initialisierung oder Reset Checks	Grün	5 Hz	kein Betriebssystem geladen	Grün	2,0 Hz Ein	Run Stop	Rot	2,0 Hz Ein	Run mit Fehler Fatal Error oder Stop mit Fehler
LED-Farbe	Zustand	Beschreibung																	
–	Aus	keine Betriebsspannung																	
Gelb	1 x Ein	Initialisierung oder Reset Checks																	
Grün	5 Hz	kein Betriebssystem geladen																	
Grün	2,0 Hz Ein	Run Stop																	
Rot	2,0 Hz Ein	Run mit Fehler Fatal Error oder Stop mit Fehler																	
Prüfnormen und Bestimmungen																			
Klimatest	Feuchte Wärme nach EN 60068-2-30, Test Db ($\leq 95\%$ rel. Luftfeuchtigkeit, nicht kondensierend) Salznebelsprühtest nach EN 60068-2-52, Test Kb, Schärfegrad 3 Schutzartprüfung nach EN 60529																		
Mechanische Festigkeit	Schwingen nach EN 60068-2-6, Test Fc Schocken nach EN 60068-2-27, Test Ea																		
Störfestigkeit gegen leitungsgebundene Störungen	nach ISO 7637-2, Impulse 2, 3a, 3b, Schärfegrad 4, Funktionszustand A nach ISO 7637-2, Impuls 5, Schärfegrad 1, Funktionszustand A nach ISO 7637-2, Impuls 1, Schärfegrad 4, Funktionszustand C																		
Störfestigkeit gegen Fremdfeld	gemäß UN/ECE-R10 mit 100 V/m (E1-Typgenehmigung) und EN 61000-6-2 (CE)																		
Störabstrahlung	gemäß UN/ECE-R10 (E1-Typgenehmigung) und EN 61000-6-3 (CE)																		
Prüfungen für die Bahnzulassung	nach BN 411 002 (DIN EN 50155 Pkt. 10.2)																		



CR0505	Kennwerte der Eingänge
Digital-/Analog-Eingänge (B _L , A) %IW03...10 %IX0.00...07 konfigurierbar als...	■ Spannungseingänge Eingangsspannung 0...10/32 V Auflösung 12 Bit Genauigkeit ±1,0% FS Eingangswiderstand 50/30 kΩ Eingangsfrequenz 50 Hz ■ Stromeingänge Eingangsstrom 0/4...20 mA Auflösung 12 Bit Genauigkeit ±1,0% FS Eingangswiderstand 400 Ω Eingangsfrequenz 50 Hz ■ Digitaleingänge für positive Gebersignale, diagnosefähig *) Einschaltpegel 0,7 U_B Ausschaltpegel 0,4 U_B Eingangswiderstand 30 kΩ Eingangsfrequenz 50 Hz
Digital-Eingänge (B _L) %IX0.08...11 %IX1.00...03 konfigurierbar als...	■ Digitaleingänge für positive Gebersignale Einschaltpegel 0,43...0,73 U_B Ausschaltpegel 0,29 U_B Eingangswiderstand 3,21 kΩ Eingangsfrequenz 50 Hz
Digital-Eingänge (B _L , I _L) %IX0.12...15 konfigurierbar als...	■ Digitaleingänge für positive Gebersignale, diagnosefähig *) Einschaltpegel 0,7 U_B Ausschaltpegel 0,4 U_B Eingangswiderstand 2,86 kΩ Eingangsfrequenz 50 Hz ■ Frequenzeingänge für positive Gebersignale diagnosefähig; Auswertung mit Komparatorschaltung Einschaltpegel 0,43...0,73 U_B Ausschaltpegel 0,29 U_B Eingangswiderstand 2,86 kΩ Eingangsfrequenz max. 50 kHz
Digital-Eingänge (B _{LH} , I _L) %IX1.04...07 konfigurierbar als...	■ Digitaleingänge für positive/negative Gebersignale, positiv diagnosefähig *) Einschaltpegel 0,7 U_B Ausschaltpegel 0,4 U_B Eingangswiderstand 3,21 kΩ Eingangsfrequenz 50 Hz ■ Frequenzeingänge für positive Gebersignale diagnosefähig; Auswertung mit Komparatorschaltung Einschaltpegel 0,43...0,73 U_B Ausschaltpegel 0,29 U_B Eingangswiderstand 3,21 kΩ Eingangsfrequenz max. 1 kHz
Test-Eingang	Für die Dauer des Testbetriebes (z.B. zur Programmierung), muss der Anschluss mit VBB₅ (10...32 V DC) verbunden werden. Für den „RUN“-Betrieb bleibt der Test-Eingang unbeschaltet. Eingangswiderstand 3,21 kΩ
*) NAMUR-Eingänge	■ Diagnosefähige Digitaleingänge können in Verbindung mit einer externen Widerstandsbeschaltung als NAMUR-Eingänge verwendet werden. Anschlussspannung 5...25 V; z.B. ifm NAMUR-Sensoren NT5001...NN5002 Anschlussbelegung, s. Seite 5



CR0505

Kennwerte der Ausgänge

Ausgänge (B_H , PWM, PWM_I)
%QX0.00...07
konfigurierbar als...

■ Halbleiterausgänge, diagnosefähig
plusschaltend (High-Side), kurzschluss- und überlastfest
Schaltspannung 10...32 V DC
Schaltstrom max. 4 A
Ausgangsfrequenz max. 100 Hz (lastabhängig)

■ PWM-Ausgänge, Diagnose über Stromrücklesung
PWM-Frequenz max. 250 Hz
Tastverhältnis 1...99 %
Auflösung abhängig von der PWM-Frequenz
Laststrom max. 4 A
integrierter Pull-Down-Widerstand (4,7 kΩ) zur Ventil-Ansteuerung (Danfoss Typ PVH)

■ Stromgeregelte Ausgänge, Diagnose über Stromrücklesung
Laststrom 0,1...4 A
Lastwiderstand min. 3 Ω (bei $U_B = 12$ V DC)
min. 6 Ω (bei $U_B = 24$ V DC)
Einstellauflösung 1 mA
Nutzauflösung 5 mA
Genauigkeit ± 2% FS

Überlastfestigkeit
(gültig für alle Ausgänge)

max. 5 Minuten (bei 100%)

Interne Relaisausgänge
für die potentialgetrennte
Abschaltung der Ausgänge

Schließerkontakte in Reihe zu 2 x 4 Halbleiterausgängen (= 2 Gruppen).
Zwangssteuerung durch Hardware und zusätzliche Steuerung durch
Anwenderprogramm.

Die Relais sollten prinzipiell lastfrei geschaltet werden!

Summenstrom max. 12 A je Gruppe
Schaltstrom 0,1...15 A
Überlaststrom 20 A
Schaltzahl (lastfrei) $\geq 10^6$
Schalt-Zeitkonstante ≤ 3 ms

Ausgang Error

■ Halbleiterausgang, plusschaltend (High-Side)
Schaltspannung 10...32 V DC
Schaltstrom max. 100 mA
Überlaststrom 0,5 A
Schaltfunktion OFF (0 V) bei Fehler

Anschlussbelegung, s. Seite 5

Abkürzungen

A = analog
 B_H = binär High-Side
 B_L = binär Low-Side
FRQ/CYL = Frequenzeingänge
 I_H = Impuls High-Side
 I_L = Impuls Low-Side
PWM = Pulsweitenmodulation
PWM_I = stromgeregelter Ausgang
%IWx = IEC-Adresse für analogen Eingang
%IX0.xx = IEC-Adresse für binären Eingang
%QX0.xx = IEC-Adresse für binären Ausgang



ANSCHLUSSBELEGUNG / wiring / branchement

Pin	Potential	Bezeichnung / description	Bemerkung / note
23	VBB _S (10...32 V DC)	Versorgung Sensoren und Modul / supply sensors and module	
05	VBB _O (10...32 V DC)	Versorgung Ausgänge / supply outputs	relaisgeschaltet / relay switched (1)
34	VBB _R (10...32 V DC)	Versorgung über Relais / supply via relay	relaisgeschaltet / relay switched (2)
01	GND _S	Masse Sensoren und Modul / ground sensors and module	
15	GND _O	Masse Ausgänge / ground outputs	
12	GND _A	Masse Analogeingänge / ground analogue outputs	

CAN, RS-232, ERROR, TEST

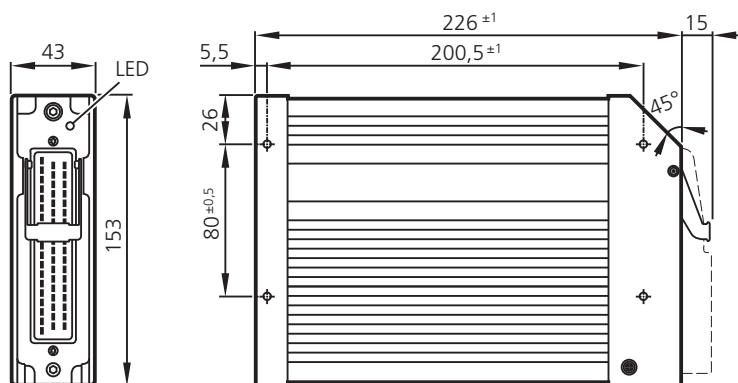
Pin	Potential	Bezeichnung / description	Bemerkung / note
14	CAN 1 _H	CAN-Interface 1 (High)	
32	CAN 1 _L	CAN-Interface 1 (Low)	
26	CAN 2 _H	CAN-Interface 2 (High)	SAE J 1939
25	CAN 2 _L	CAN-Interface 2 (Low)	SAE J 1939
33	GND	Masse / ground (RS-232/CAN)	
06	RxD	RS-232 Interface (Programmierung / programming)	Pin 03, PC D-Sub (9 pin)
07	TxD	RS-232 Interface (Programmierung / programming)	Pin 02, PC D-Sub (9 pin)
13	ERROR	Fehlerausgang B _H / error output B _H	
24	TEST	TEST-Eingang / test input	

EIN-/AUSGÄNGE / inputs/outputs / entrées/sorties

Pin pin	EINGÄNGE INPUTS	Konfiguration configuration	AUSGÄNGE OUTPUTS	Konfiguration configuration	diagnosefähig* diagnostic capability* INPUT / OUTPUT	relaisgeschaltet relay switched
08	%IX0.00 / %IW03	B _L A	–	–	• / –	
27	%IX0.01 / %IW04	B _L A	–	–	• / –	
09	%IX0.02 / %IW05	B _L A	–	–	• / –	
28	%IX0.03 / %IW06	B _L A	–	–	• / –	
10	%IX0.04 / %IW07	B _L A	–	–	• / –	
29	%IX0.05 / %IW08	B _L A	–	–	• / –	
11	%IX0.06 / %IW09	B _L A	–	–	• / –	
30	%IX0.07 / %IW10	B _L A	–	–	• / –	
44	%IX0.08	B _L	%QX0.00	B _H PWM PWM _I	– / •	VBB _O (1)
45	%IX0.09	B _L	%QX0.01	B _H PWM PWM _I	– / •	VBB _O (1)
46	%IX0.10	B _L	%QX0.02	B _H PWM PWM _I	– / •	VBB _O (1)
47	%IX0.11	B _L	%QX0.03	B _H PWM PWM _I	– / •	VBB _O (1)
20	%IX0.12	B _L I _L (FRQ 0)	–	–	• / –	
02	%IX0.13	B _L I _L (FRQ 1)	–	–	• / –	
21	%IX0.14	B _L I _L (FRQ 2)	–	–	• / –	
38	%IX0.15	B _L I _L (FRQ 3)	–	–	• / –	
36	%IX1.00	B _L	%QX0.04	B _H PWM PWM _I	– / •	VBB _R (2)
54	%IX1.01	B _L	%QX0.05	B _H PWM PWM _I	– / •	VBB _R (2)
17	%IX1.02	B _L	%QX0.06	B _H PWM PWM _I	– / •	VBB _R (2)
53	%IX1.03	B _L	%QX0.07	B _H PWM PWM _I	– / •	VBB _R (2)
19	%IX1.04	B _{LH} I _L (CYL0)	–	–	• / –	
55	%IX1.05	B _{LH} I _L (CYL1)	–	–	• / –	
18	%IX1.06	B _{LH} I _L (CYL2)	–	–	• / –	
37	%IX1.07	B _{LH} I _L (CYL3)	–	–	• / –	

CR0505

Mobile controller
ClassicController
2nd CAN interface
for gateway function
according to SAE J 1939
Programming
according to IEC 61131-3
Operating voltage
10...32 V DC



E1

Technical data

Housing
Dimensions (H x W x D)
Mounting
Connection
Weight
Housing / storage temperature
Protection

Input/output channels

total

Inputs

possible configurations

*) only positive sensor signals
with diagnostic capability

Outputs

possible configurations

Abbreviations

A = analogue
B_H = binary High Side
B_L = binary Low Side
FRQ/CYL = frequency inputs
I_H = pulse High Side
I_L = pulse Low Side
PWM = pulse width modulation
PWM_I = current-controlled output
%IWx = IEC address for analogue input
%IX0.xx = IEC address for binary input
%QX0.xx = IEC address for binary output

Controller as black box system

for the implementation of a central or decentralised system design

closed, screened metal housing with flange fastening

153 x 226 x 43 mm

screw connection by means of 4 M5xL screws according to DIN 7500 or DIN 7984
mounting position horizontal or vertical to the mounting wall

55-pin connector, latched, protected against reverse polarity, type AMP or Framatome
AMP junior timer contacts, crimp connection 0.5/2.5 mm²

1.2 kg

–40...85 °C (depending on the load) / –40...85 °C

IP 67 (for inserted plug with individually sealed cores e.g. EC2084)

max. 24 (the total number which is available depends
on the wiring and configuration of the controller)

max. 24 (corr. to 0 outputs)

Number	Signal	Version	
8 or	digital analogue	for positive sensor signals, with diagnostic capability 0...10/32 V DC, 0/4...20 mA or ratiometric	B _L A
8	digital	for positive sensor signals	B _L
4 or	digital frequency	for positive sensor signals, with diagnostic capability max. 50 kHz	B _L I _L
4 or	digital frequency	for positive/negative sensor signals, with diagnostic capability * max. 1 kHz	B _{L/H} I _L

max. 8 (corr. to 16 inputs)

Number	Signal	Version	
8 or or	digital PWM current-controlled	positive switching (High Side), with diagnostic capability PWM frequency 20...250 Hz 0,1...4 A	B _H PWM PWM _I



CR0505	Technical data																		
Operating voltage U_B	10...32 V DC																		
overvoltage	36 V for $t \leq 10$ s																		
undervoltage detection	for $U_B \leq 10$ V																		
switching-off in case of undervoltage	for $U_B \leq 8$ V																		
Current consumption	≤ 160 mA (without external load at 24 V DC)																		
CAN interface 1	CAN interface 2.0 B, ISO 11898																		
Baud rate	50 kbits/s...1 Mbits/s (default setting 125 kbits/s)																		
Communication profile	CANopen, CiA DS 301 version 4, CiA DS 401 version 1.4																		
Node-ID (CANopen)	hex 7F (= dec. 127)																		
CAN interface 2	CAN interface 2.0 A/B, ISO 11898																		
Baud rate	50 kbits/s...1 Mbit/s (default setting 125 kbits/s)																		
Communication profile	SAE J 1939 or free protocol																		
Serial interface	RS-232 C																		
Baud rate	9.6 / 19.2 / 28.8 / 38.4 / 57.6 kBit/s (default setting 57.6 kbits/s)																		
Topology	point-to-point (max. 2 participants); master-slave connection																		
Protocol	predefined ifm protocol (INTELHEX)																		
Processor	CMOS microcontroller 16 bits C167CS cycle frequency 20/40 MHz																		
Device monitoring	undervoltage monitoring watchdog function check sum test for program and system excess temperature monitoring																		
Process monitoring concept	Two relays according to EN 954 monitor two groups of 4 outputs each																		
Physical memory	Flash: 2 MByte RAM: 256 kByte Remanent memory: 32 kByte																		
Memory allocation	See system manual www.ifm.com → Data sheet search → CR0505 → More information																		
Status indication	three-colour LED (R/G/B)																		
Operating states (Status-LED)	<table><tr><th>LED colour</th><th>Status</th><th>Description</th></tr><tr><td>–</td><td>off</td><td>no operating voltage</td></tr><tr><td>yellow</td><td>1 x on</td><td>initialisation or reset checks</td></tr><tr><td>green</td><td>5 Hz</td><td>no operating system loaded</td></tr><tr><td>green</td><td>2.0 Hz on</td><td>Run Stop</td></tr><tr><td>red</td><td>2.0 Hz on</td><td>Run with error fatal error or stop with error</td></tr></table>	LED colour	Status	Description	–	off	no operating voltage	yellow	1 x on	initialisation or reset checks	green	5 Hz	no operating system loaded	green	2.0 Hz on	Run Stop	red	2.0 Hz on	Run with error fatal error or stop with error
LED colour	Status	Description																	
–	off	no operating voltage																	
yellow	1 x on	initialisation or reset checks																	
green	5 Hz	no operating system loaded																	
green	2.0 Hz on	Run Stop																	
red	2.0 Hz on	Run with error fatal error or stop with error																	
	</																		



CR0505

Characteristics of the inputs

Digital/analogue inputs (B_L, A)

%IW03...10
%IX0.00...07
can be configured as ...

■ Voltage inputs

input voltage 0...10/32 V
resolution 12 bits
precision ± 1.0% FS
input resistance 50/30 kΩ
input frequency 50 Hz

■ Current inputs

input current 0/4...20 mA
resolution 12 bits
precision ± 1.0% FS
input resistance 400 Ω
input frequency 50 Hz

■ Digital inputs for positive sensor signals, with diagnostic capability *)

switch-on level 0.7 U_B
switch-off level 0.4 U_B
input resistance 30 kΩ
input frequency 50 Hz

Digital inputs (B_L)

%IX0.08...11
%IX1.00...03
can be configured as ...

■ Digital inputs for positive sensor signals

switch-on level 0.43...0.73 U_B
switch-off level 0.29 U_B
input resistance 3.21 kΩ
input frequency 50 Hz

Digital inputs (B_L, I_L)

%IX0.12...15
can be configured as ...

■ Digital inputs for positive sensor signals, with diagnostic capability *)

switch-on level 0.7 U_B
switch-off level 0.4 U_B
input resistance 2.86 kΩ
input frequency 50 Hz

■ Frequency inputs for positive sensor signals

with diagnostic capability, evaluation with integrated comparator
switch-on level 0.43...0.73 U_B
switch-off level 0.29 U_B
input resistance 2.86 kΩ
input frequency max. 50 kHz

Digital inputs (B_{LH}, I_L)

%IX1.04...07
can be configured as ...

■ Digital inputs for positive/negative sensor signals, positive with diagnostic capability*

switch-on level 0.7 U_B
switch-off level 0.4 U_B
input resistance 3.21 kΩ
input frequency 50 Hz

■ Frequency inputs for positive sensor signals

with diagnostic capability, evaluation with integrated comparator
switch-on level 0.43...0.73 U_B
switch-off level 0.29 U_B
input resistance 3.21 kΩ
input frequency max. 1 kHz

Test input

During the test mode (e.g. programming) the "TEST" connection must be connected to VBB₅ (10...32 V DC).
For the "RUN" mode the test input must not be connected.
input resistance 3.21 kΩ

*) NAMUR inputs

■ Digital inputs with diagnostic capability can be used as NAMUR inputs when used with an external resistor connection.
supply voltage 5...25 V; e.g. ifm NAMUR sensors NT5001...NN5002

wiring see page 5



CR0505

Characteristics of the outputs

Outputs (B_H , PWM, PWM_I)
%QX0.00...07
can be configured as ...

- Semiconductor outputs, with diagnostic capability
positive switching (high side), short-circuit and overload protected
switching voltage 10...32 V DC
switching current max. 4 A
output frequency max. 100 Hz (depending on the load)
- PWM outputs, diagnosis via current feedback
PWM frequency max. 250 Hz
mark-to-space ratio 1...99 %
resolution depends on the PWM frequency
load current max. 4 A
integrated pull-down resistor (4.7 kΩ) to trigger valves (Danfoss type PVH)
- Current-controlled outputs, diagnosis via current feedback
load current 0,1...4 A
load resistance min. 3 Ω (at $U_B = 12$ V DC)
min. 6 Ω (at $U_B = 24$ V DC)
setting resolution 1 mA
control resolution 5 mA
accuracy ± 2% FS

Overload protection
(valid for all outputs)

max. 5 minutes (at 100%)

Internal relay outputs
for electrically isolated
deactivation of the outputs

Normally open contacts in series to 2 groups of 4 semiconductor outputs.
Sustained forcing by means of hardware and additional controlling
by means of user program.

The relays must always be switched without load!

- total current max. 12 A per group
- switching current 0.1...15 A
- overload current 20 A
- number of operating cycles $\geq 10^6$ (without load)
- switching-time constant ≤ 3 ms

Output Error

- Semiconductor output, positive switching (high side)
switching voltage 10...32 V DC
switching current max. 100 mA
overload current 0.5 A
switching function OFF (0 V) in case of an error

wiring see page 5

Abbreviations

- A = analogue
- B_H = binary High Side
- B_L = binary Low Side
- FRQ/CYL = frequency inputs
- I_H = pulse High Side
- I_L = pulse Low Side
- PWM = pulse width modulation
- PWM_I = current-controlled output
- %IWx = IEC address for analogue input
- %IX0.xx = IEC address for binary input
- %QX0.xx = IEC address for binary output



ANSCHLUSSBELEGUNG / wiring / branchement							
Pin	Potential	Bezeichnung / description				Bemerkung / note	
23	VBB _S (10...32 V DC)	Versorgung Sensoren und Modul / supply sensors and module					
05	VBB _O (10...32 V DC)	Versorgung Ausgänge / supply outputs				relaisgeschaltet / relay switched (1)	
34	VBB _R (10...32 V DC)	Versorgung über Relais / supply via relay				relaisgeschaltet / relay switched (2)	
01	GND _S	Masse Sensoren und Modul / ground sensors and module					
15	GND _O	Masse Ausgänge / ground outputs					
12	GND _A	Masse Analogeingänge / ground analogue outputs					
CAN, RS-232, ERROR, TEST							
Pin	Potential	Bezeichnung / description				Bemerkung / note	
14	CAN 1 _H	CAN-Interface 1 (High)					
32	CAN 1 _L	CAN-Interface 1 (Low)					
26	CAN 2 _H	CAN-Interface 2 (High)				SAE J 1939	
25	CAN 2 _L	CAN-Interface 2 (Low)				SAE J 1939	
33	GND	Masse / ground (RS-232/CAN)					
06	RxD	RS-232 Interface (Programmierung / programming)				Pin 03, PC D-Sub (9 pin)	
07	TxD	RS-232 Interface (Programmierung / programming)				Pin 02, PC D-Sub (9 pin)	
13	ERROR	Fehlerausgang B _H / error output B _H					
24	TEST	TEST-Eingang / test input					
EIN-/AUSGÄNGE / inputs/outputs / entrées/sorties							
Pin pin	EINGÄNGE INPUTS	Konfiguration configuration	AUSGÄNGE OUTPUTS	Konfiguration configuration		diagnosefähig* diagnostic capability* INPUT / OUTPUT	relaisgeschaltet relay switched
08	%IX0.00 / %IW03	B _L A	–	–		• / –	
27	%IX0.01 / %IW04	B _L A	–	–		• / –	
09	%IX0.02 / %IW05	B _L A	–	–		• / –	
28	%IX0.03 / %IW06	B _L A	–	–		• / –	
10	%IX0.04 / %IW07	B _L A	–	–		• / –	
29	%IX0.05 / %IW08	B _L A	–	–		• / –	
11	%IX0.06 / %IW09	B _L A	–	–		• / –	
30	%IX0.07 / %IW10	B _L A	–	–		• / –	
44	%IX0.08	B _L	%QX0.00	B _H	PWM PWM _I	– / •	VBB _O (1)
45	%IX0.09	B _L	%QX0.01	B _H	PWM PWM _I	– / •	VBB _O (1)
46	%IX0.10	B _L	%QX0.02	B _H	PWM PWM _I	– / •	VBB _O (1)
47	%IX0.11	B _L	%QX0.03	B _H	PWM PWM _I	– / •	VBB _O (1)
20	%IX0.12	B _L I _L (FRQ 0)	–	–		• / –	
02	%IX0.13	B _L I _L (FRQ 1)	–	–		• / –	
21	%IX0.14	B _L I _L (FRQ 2)	–	–		• / –	
38	%IX0.15	B _L I _L (FRQ 3)	–	–		• / –	
36	%IX1.00	B _L	%QX0.04	B _H	PWM PWM _I	– / •	VBB _R (2)
54	%IX1.01	B _L	%QX0.05	B _H	PWM PWM _I	– / •	VBB _R (2)
17	%IX1.02	B _L	%QX0.06	B _H	PWM PWM _I	– / •	VBB _R (2)
53	%IX1.03	B _L	%QX0.07	B _H	PWM PWM _I	– / •	VBB _R (2)
19	%IX1.04	B _{L/H} I _L (CYL 0)	–	–		• / –	
55	%IX1.05	B _{L/H} I _L (CYL 1)	–	–		• / –	
18	%IX1.06	B _{L/H} I _L (CYL 2)	–	–		• / –	
37	%IX1.07	B _{L/H} I _L (CYL 3)	–	–		• / –	

Note the double pin connection of inputs/outputs.

*) only positive sensor signals with diagnostic capability

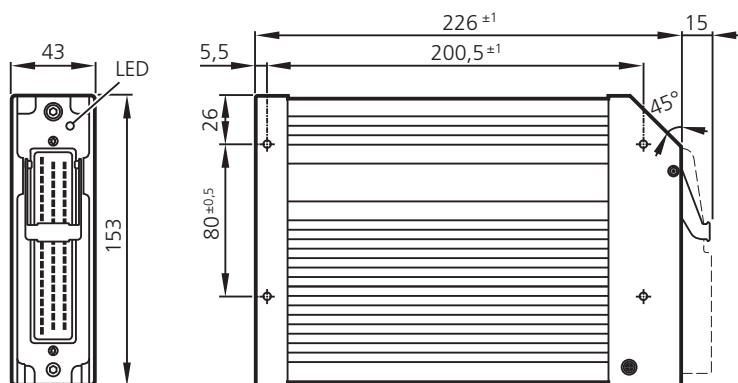
CR0505

Système de commande
embarqué ClassicController

Seconde interface CAN
pour la fonction passerelle
selon SAE J 1939

Programmation
selon CEI 61131-3

Tension d'alimentation
10...32 V DC



E1

Données techniques

Boîtier

Dimensions (L x l x H)

Montage

Raccordement

Poids

Température boîtier / stockage

Protection

Voies d'entrée/de sortie

Entrées

configurations possibles

*) seulement signaux capteurs positifs
avec possibilité de diagnostic

Sorties

configurations possibles

Abréviations

A = analogique
B_H = TOR niveau haut
B_L = TOR niveau bas
FRQ/CYL = entrées de fréquence
I_H = impulsion niveau haut
I_L = impulsion niveau bas
PWM = modulation par la largeur des impulsions
PWM_I = sortie de courant régulé
%IWx = adresse IEC pour entrée analogique
%IX0.xx = adresse IEC pour entrée TOR
%QX0.xx = adresse IEC pour sortie TOR

Système de commande type boîte noire pour la réalisation d'un système central ou décentralisé

boîtier métallique fermé blindé avec fixation par bride

153 x 226 x 43 mm

fixation à vis avec 4 vis M5 x L selon DIN 7500 et DIN 7984
position de montage horizontale ou verticale par rapport à la paroi de montage

1 connecteur 55 pôles, verrouillé, protégé contre l'inversion de polarité, type AMP
ou Framatome, contacts AMP-Junior-Timer, raccordement crimp 0,5/2,5 mm²

1,2 kg

–40...85 °C (en fonction de la charge) / –40...85 °C

IP 67 (pour le connecteur mâle à fils conducteurs individuels étanchéifiés inséré, p.ex. EC2084)

max. 24 (le nombre disponible total dépend du raccordement
et de la configuration du système de commande)

max. 24 (corr. à 0 sorties)

Nombre	Signal	Version	
8 ou	TOR analogique	signaux capteurs positifs, avec possibilité de diagnostic 0...10/32 V DC, 0/4...20 mA ou ratiométrique	B _L A
8	TOR	signaux capteurs positifs	B _L
4 ou	TOR fréquence	signaux capteurs positifs, avec possibilité de diagnostic max. 50 kHz	B _L I _L
4 ou	TOR fréquence	signaux capteurs positifs/négatifs, possibilité de diagnostic *	B _{L/H} I _L

max. 8 (corr. à 16 entrées)

Nombre	Signal	Version	
8 ou ou	TOR PWM courant régulé	pnp (niveau haut), avec possibilité de diagnostic fréquence PWM 20...250 Hz 0,1...4 A	B _H PWM PWM _I



CR0505	Données techniques
Tension d'alimentation U_B	10...32 V DC
Sur tension détection de sous-tension coupure du circuit en cas de sous-tension	36 V pour $t \leq 10$ s pour $U_B \leq 10$ V pour $U_B \leq 8$ V
Consommation	≤ 160 mA (sans charge externe à 24 V DC)
Interface CAN 1 Débit de transmission Profil de communication	interface CAN 2.0 B, ISO 11898 50 kbits/s...1 Mbit/s (valeur par défaut 125 kbits/s) CANopen, CiA DS 301 version 4, CiA DS 401 version 1.4
ID nœud (CANopen)	hexa 7F (= déc. 127)
Interface CAN 2 Débit de transmission Profil de communication	interface CAN 2.0 A/B, ISO 11898 50 kbits/s...1 Mbit/s (valeur par défaut 125 kbits/s) SAE J 1939 ou protocole libre
Interface série Débit de transmission Topologie Protocole	RS-232 C 9,6 / 19,2 / 28,8 / 38,4 / 57,6 kbits/s (valeur par défaut 57,6 kbits/s) point à point (max. 2 postes); raccordement maître-esclave protocole ifm prédéfini (INTELHEX)
Processeur	microcontrôleur CMOS 16 bits C167CS fréquence d'horloge 20/40 MHz
Surveillance de l'appareil	surveillance de la sous-tension fonction chien de garde test de contrôle (checksum) pour le programme et le système surveillance de surélévation de température
Concept de surveillance du process	2 relais selon EN954 pour contrôle de 2 groupes de 4 sorties chacun par relais de surveillance selon EN 954
Mémoire physique	Flash : 2 Mo RAM : 256 Ko mémoire rémanente : 32 Ko
Allocation mémoire	voir manuel du système www.ifm.com → Recherche d'une fiche technique → CR0505 → Plus de détails
Indication d'état	LED trois couleurs (R/J/B)
Etats de fonctionnement (LED d'état)	



Systèmes de contrôle-commande

CR0505

Caractéristiques des entrées

Entrées TOR/analogiques (B_L, A)

%IW03...10
%IX0.00...07
configurables comme...

■ Entrées tension
tension d'entrée 0...10/32 V
résolution 12 bits
précision ±1,0% FS
résistance d'entrée 50/30 kΩ
fréquence d'entrée 50 Hz

■ Entrées courant
courant d'entrée 0/4...20 mA
résolution 12 bits
précision ±1,0% FS
résistance d'entrée 400 Ω
fréquence d'entrée 50 Hz

■ Entrées TOR pour des signaux capteurs positifs, avec possibilité de diagnostic *)
niveau d'enclenchement 0,7 U_B
niveau de déclenchement 0,4 U_B
résistance d'entrée 30 kΩ
fréquence d'entrée 50 Hz

Entrées TOR (B_L)

%IX0.08...11
%IX1.00...03
configurables comme...

■ Entrées TOR pour des signaux capteurs positifs
niveau d'enclenchement 0,43...0,73 U_B
niveau de déclenchement 0,29 U_B
résistance d'entrée 3,21 kΩ
fréquence d'entrée 50 Hz

Entrées TOR (B_L, I_L)

%IX0.12...15
configurables comme...

■ Entrées TOR pour des signaux capteurs positifs, avec possibilité de diagnostic *)
niveau d'enclenchement 0,7 U_B
niveau de déclenchement 0,4 U_B
résistance d'entrée 2,86 kΩ
fréquence d'entrée 50 Hz

■ Entrées de fréquence pour des signaux capteurs positifs
avec possibilité de diagnostic, évaluation avec comparateur
niveau d'enclenchement 0,43...0,73 U_B
niveau de déclenchement 0,29 U_B
résistance d'entrée 2,86 kΩ
fréquence d'entrée max. 50 kHz

Entrées TOR (B_{LH}, I_L)

%IX1.04...07
configurables comme...

■ Entrées TOR pour des signaux capteurs positifs/négatifs,
positifs avec possibilité de diagnostic *)
niveau d'enclenchement 0,7 U_B
niveau de déclenchement 0,4 U_B
résistance d'entrée 3,21 kΩ
fréquence d'entrée 50 Hz

■ Entrées de fréquence pour des signaux capteurs positifs
avec possibilité de diagnostic, évaluation avec comparateur
niveau d'enclenchement 0,43...0,73 U_B
niveau de déclenchement 0,29 U_B
résistance d'entrée 3,21 kΩ
fréquence d'entrée max. 1 kHz

Entrée test

Durant le mode test (par ex. programmation) la broche doit être raccordée à VBB₅ (10...32 V DC).
Pour le mode "RUN" l'état logique de cette entrée doit être 0.
résistance d'entrée 3,21 kΩ

*) Entrées NAMUR

■ Des entrées TOR avec possibilité de diagnostic peuvent être utilisées en tant qu'entrées NAMUR en combinaison avec une résistance externe.
tension d'alimentation 5...25 V; par ex. détecteurs NAMUR ifm NT5001...NN5002

Branchement voir page 5



CR0505

Caractéristiques des sorties

Sorties (B_H, PWM, PWM_I)
%QX0.00...07
configurables comme...

■ Sorties statiques, avec possibilité de diagnostic
pnp (niveau haut), protection courts-circuits et surcharge
tension de commutation 10...32 V DC
courant de charge par sortie max. 4 A
fréquence de sortie max. 100 Hz (dépend de la charge)

■ Sorties PWM, diagnostic par relecture du courant
fréquence PWM max. 250 Hz
taux d'impulsion 1...99 %
résolution dépend de la fréquence PWM
courant de charge par sortie max. 4 A
pont diviseur intégré (4,7 kΩ) pour commander des électrovannes (Danfoss PVH)

■ Sorties courant régulé, diagnostic par relecture du courant
courant de charge 0,1...4 A
résistance de charge min. 3 Ω (à U_B = 12 V DC)
min. 6 Ω (à U_B = 24 V DC)
résolution de réglage 1 mA
résolution utilisée 5 mA
précision ± 2 % FS

Protection contre les surcharges
(valable pour toutes les sorties)

max. 5 minutes (à 100%)

Sorties relais internes
pour la désactivation des sorties
avec isolation électrique

Contacts normalement ouvert en série à 2 x 4 sorties semiconducteurs (= 2 groupes).
Commande forcée par hardware et commande supplémentaire par programme d'application.

Les relais doivent toujours être commutés sans charge!

courant total max. 12 A par groupe
courant par sortie 0,1...15 A
courant de surcharge 20 A
nombre de cycles d'opérations ≥ 10⁶
constante commutation-temps ≤ 3 ms

Sortie Error

■ Sortie statiques, pnp (niveau haut)
tension de commutation 10...32 V DC
courant de charge par sortie max. 100 mA
courant de surcharge 0,5 A
fonction de commutation OFF (0 V) en cas d'erreur

Branchement voir page 5

Abréviations

A = analogique
B_H = TOR niveau haut
B_L = TOR niveau bas
FRQ/CYL = entrées de fréquence
I_H = impulsion niveau haut
I_L = impulsion niveau bas
PWM = modulation par la largeur des impulsions
PWM_I = sortie de courant régulé
%IWx = adresse IEC pour entrée analogique
%IX0.xx = adresse IEC pour entrée TOR
%QX0.xx = adresse IEC pour sortie TOR

Systèmes de contrôle-commande

ANSCHLUSSBELEGUNG / wiring / branchement							
Pin	Potential	Bezeichnung / description				Bemerkung / note	
23	VBB _S (10...32 V DC)	Versorgung Sensoren und Modul / supply sensors and module					
05	VBB _O (10...32 V DC)	Versorgung Ausgänge / supply outputs				relaisgeschaltet / relay switched (1)	
34	VBB _R (10...32 V DC)	Versorgung über Relais / supply via relay				relaisgeschaltet / relay switched (2)	
01	GND _S	Masse Sensoren und Modul / ground sensors and module					
15	GND _O	Masse Ausgänge / ground outputs					
12	GND _A	Masse Analogeingänge / ground analogue outputs					
CAN, RS-232, ERROR, TEST							
Pin	Potential	Bezeichnung / description				Bemerkung / note	
14	CAN 1 _H	CAN-Interface 1 (High)					
32	CAN 1 _L	CAN-Interface 1 (Low)					
26	CAN 2 _H	CAN-Interface 2 (High)				SAE J 1939	
25	CAN 2 _L	CAN-Interface 2 (Low)				SAE J 1939	
33	GND	Masse / ground (RS-232/CAN)					
06	RxD	RS-232 Interface (Programmierung / programming)				Pin 03, PC D-Sub (9 pin)	
07	TxD	RS-232 Interface (Programmierung / programming)				Pin 02, PC D-Sub (9 pin)	
13	ERROR	Fehlerausgang B _H / error output B _H					
24	TEST	TEST-Eingang / test input					
EIN-/AUSGÄNGE / inputs/outputs / entrées/sorties							
Pin pin	EINGÄNGE INPUTS	Konfiguration configuration	AUSGÄNGE OUTPUTS	Konfiguration configuration		diagnosefähig* diagnostic capability* INPUT / OUTPUT	relaisgeschaltet relay switched
08	%IX0.00 / %IW03	B _L A	–	–		• / –	
27	%IX0.01 / %IW04	B _L A	–	–		• / –	
09	%IX0.02 / %IW05	B _L A	–	–		• / –	
28	%IX0.03 / %IW06	B _L A	–	–		• / –	
10	%IX0.04 / %IW07	B _L A	–	–		• / –	
29	%IX0.05 / %IW08	B _L A	–	–		• / –	
11	%IX0.06 / %IW09	B _L A	–	–		• / –	
30	%IX0.07 / %IW10	B _L A	–	–		• / –	
44	%IX0.08	B _L	%QX0.00	B _H	PWM PWM _I	– / •	VBB _O (1)
45	%IX0.09	B _L	%QX0.01	B _H	PWM PWM _I	– / •	VBB _O (1)
46	%IX0.10	B _L	%QX0.02	B _H	PWM PWM _I	– / •	VBB _O (1)
47	%IX0.11	B _L	%QX0.03	B _H	PWM PWM _I	– / •	VBB _O (1)
20	%IX0.12	B _L I _L (FRQ 0)	–	–		• / –	
02	%IX0.13	B _L I _L (FRQ 1)	–	–		• / –	
21	%IX0.14	B _L I _L (FRQ 2)	–	–		• / –	
38	%IX0.15	B _L I _L (FRQ 3)	–	–		• / –	
36	%IX1.00	B _L	%QX0.04	B _H	PWM PWM _I	– / •	VBB _R (2)
54	%IX1.01	B _L	%QX0.05	B _H	PWM PWM _I	– / •	VBB _R (2)
17	%IX1.02	B _L	%QX0.06	B _H	PWM PWM _I	– / •	VBB _R (2)
53	%IX1.03	B _L	%QX0.07	B _H	PWM PWM _I	– / •	VBB _R (2)
19	%IX1.04	B _{L/H} I _L (CYL 0)	–	–		• / –	
55	%IX1.05	B _{L/H} I _L (CYL 1)	–	–		• / –	
18	%IX1.06	B _{L/H} I _L (CYL 2)	–	–		• / –	
37	%IX1.07	B _{L/H} I _L (CYL 3)	–	–		• / –	